

XLVI Congresso SPCir

Resumo Vídeo



ID Resumo: 17630874290

Capítulo: Cirurgia Hepáto-Bilio-Pancreática

Sessão de Apresentação: VO2 (Cirurgia Hepáto-Bilio-Pancreática)

Tipo
Vídeo

Título

Transplante Hepático de Dador Vivo completamente Robótico: primeiro caso Europeu com cirurgia simultânea do dador e receptor

Introdução

O transplante hepático de dador vivo completamente robótico (dador e receptor) é uma cirurgia de elevada complexidade e representa um importante avanço tecnológico. É uma técnica ainda pioneira, permitindo maior precisão e destreza cirúrgica, essenciais para as dificuldades inerentes a este procedimento. O vídeo demonstra a realização de uma hepatectomia direita robótica no dador e da hepatectomia total com implante hepático robóticos no recetor, utilizando duas plataformas robóticas em simultâneo, demonstrando viabilidade técnica, segurança e benefícios desta abordagem.

Material e Métodos

Os autores apresentam o caso de um homem de 57 anos, com cirrose etanólica e carcinoma hepatocelular, submetido a transplante hepático de dador vivo. A dadora, cónjuge, de 58 anos, foi submetida a hepatectomia direita robótica. As cirurgias decorreram em paralelo, em blocos contíguos, com coordenação entre as equipas cirúrgicas.

Resultados

O tempo cirúrgico foi de 430 minutos no dador e 605 minutos no recetor, com isquémia fria de 90 minutos e quente de 70 minutos. Ambos evoluíram sem intercorrências, recebendo alta ao 4.º e 10.º dia, respetivamente. Mantêm seguimento clínico, analítico e imagiológico sem alterações.

Discussão

O transplante hepático de dador vivo robótico mostrou ser exequível, seguro e vantajoso, com as vantagens inerentes à cirurgia minimamente invasiva. Este foi o primeiro procedimento deste tipo realizado na Europa, representando um marco na evolução do transplante hepático e da cirurgia robótica hepatobiliar.

Hospital:

Autores: Filipa Paula; Nádia Silva; Sílvia Silva; Sofia Carrelha; Emanuel Vigia; Jorge Lamelas; Raquel Mega; João Santos Coelho; Luís Bicho; Hugo Pinto Marques